



## ARQUITECTURA Y FUNCIONAMIENTO DE e-netcamRMS+

---



## Arquitectura y funcionamiento de e-netcamRMS+

La solución paquetizada Hardware + Software de conmutación ante fallos está basada en la tecnología IP, al igual que el resto de productos de IProNet. Asociándose a un e-netcamRMS y por lo tanto a un e-netcamCLIENT como núcleo central del sistema podrá realizar sus funciones de supervisión y monitorización. El entorno natural de aplicación de los e-netcamRMS+ puede observarse en la figura 1.

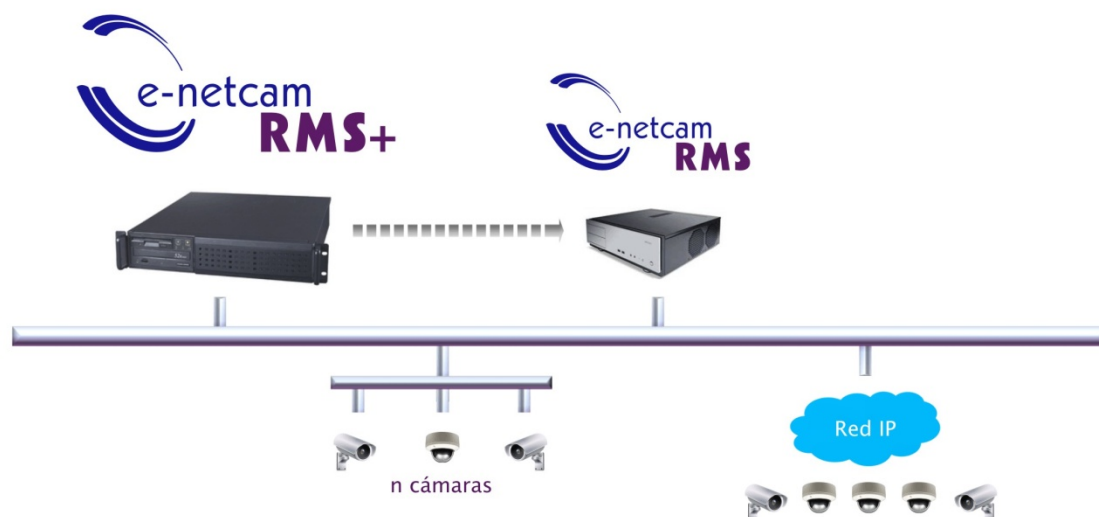


Fig. 1

Tanto los vídeo grabadores controlados como los e-netcamRMS+ supervisores se conectan a una red basada en los protocolos TCP/IP, que emplean como medio de transmisión y comunicación entre ellos. No hay limitación respecto a la red utilizada. Puede tratarse de una red local Ethernet o usarse transmisión Wi-Fi, siempre y cuando los equipos tengan visibilidad IP las gestiones de conmutación ante fallos se realizarán independientemente de la tecnología de comunicaciones escogida.

Todos los dispositivos gestionados por el e-netcamRMS que está siendo asegurado deberán ser alcanzados de la misma manera por el e-netcamRMS+, para poder tomar el control de las tareas del vídeo grabador en caso de ser necesario. Tanto las cámaras como los codificadores de vídeo o los dispositivos de entrada y salida digitales deberán ser accesibles de la misma manera que lo son para el e-netcamRMS original, y deberá tenerse en cuenta ese consumo de ancho de banda en potencia para la instalación. Si bien es cierto que en caso de realizarse la conmutación de funciones el ancho de banda generado por el e-netcamRMS+ será el mismo que el ahorrado por el cese de funcionamiento del e-netcamRMS, pueden existir factores que deban tenerse en cuenta como la pertenencia a segmentos de red distintos.

Durante el tiempo en el que el servicio de conmutación ante fallos tenga el control, realizará las grabaciones que el e-netcamRMS realizaría en caso de estar operativo. Por lo tanto, para instalaciones con este tipo de servicio se recomienda encarecidamente el uso de almacenamiento compartido mediante el uso de discos de red (NAS). Gracias a esta arquitectura distribuida la transparencia del proceso de failover se maximiza, pues el gestor de grabaciones del vídeo grabador principal no sólo conoce las grabaciones realizadas por el e-netcamRMS+, sino que es capaz de acceder a ellas y gestionarlas como si fueran propias. (Fig. 2)

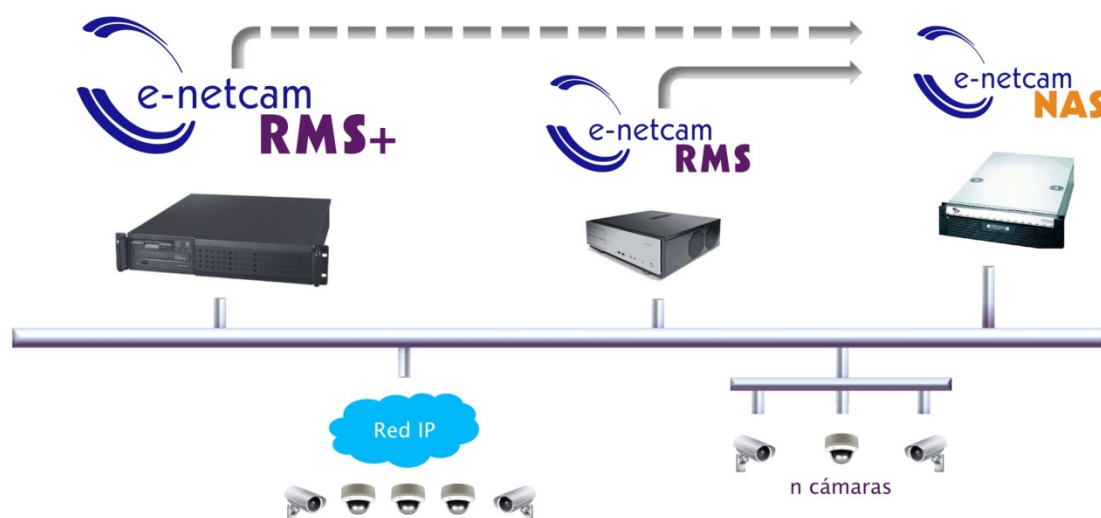


Fig. 2

El funcionamiento del e-netcamRMS+ se basa en una supervisión permanente del e-netcamRMS asociado, así como una importación periódica de la configuración del gestor de vídeo (tareas y programaciones, referencias a grabaciones, etc). Si en cualquier momento no contestaran los servicios de supervisión y/o de grabación del e-netcamRMS monitorizado, daría comienzo el proceso de failover. Si bien el sistema puede alertar del suceso, se realizará automáticamente y sin necesidad de intervención humana. Mientras el e-netcamRMS no esté disponible, el servidor de conmutación ante fallos continuará con las programaciones pertinentes y el almacenamiento de todas las grabaciones que supongan estas tareas.

De forma paralela se seguirán realizando chequeos periódicos al vídeo grabador principal para conocer en todo momento su estado. Una vez que el e-netcamRMS asociado vuelva a estar operativo, el e-netcamRMS+ lo detectará y devolverá el control al equipo principal de forma transparente al usuario, comunicándole las referencias a las grabaciones que se han realizado durante su inactividad para que pueda incorporarlas al sistema. El e-netcamRMS proseguirá con la gestión de vídeo y el e-netcamRMS+ reanudará las labores de supervisión y monitorización permanente volviendo así al estado inicial, anterior a la incidencia que desencadenó la conmutación de funciones.